

MAZE ENTRY

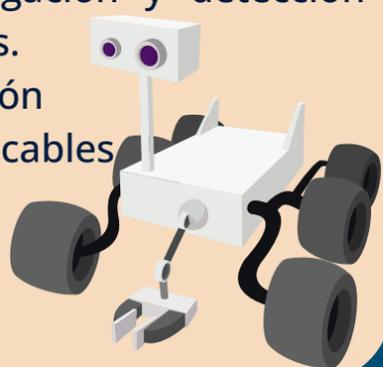


El robot debe navegar por un laberinto para encontrar a la víctima y explorar tantos laberintos como sea posible, no encontrar el camino más rápido a través del laberinto.

1

ESPECIFICACIONES DEL ROBOT

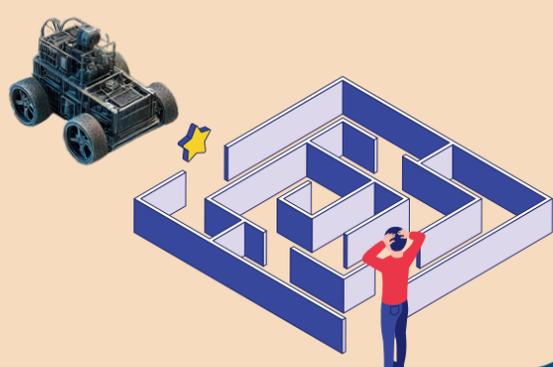
- Máximo 20 cm x 20 cm x 20 cm.
- No debe exceder 3 kg.
- Autónomo (sin control remoto).
- Se permite el uso de sensores para navegación y detección de víctimas.
- Alimentación propia, sin cables externos.



2

REGLAS DEL LABERINTO

- El laberinto tiene pasillos y habitaciones conectadas con posibles obstáculos (Zonas Oscuras).
- Los robots deben encontrar y rescatar víctimas simuladas rápidamente.
- Identificadas por colores.
- Señalizar su localización por medio de actuador como Luz, Buzzer o kit de emergencia.

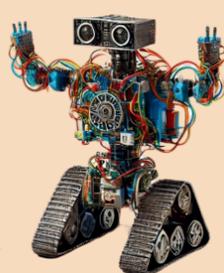


3

ASPECTOS DE EVALUACIÓN

Se utilizará un sistema de rúbricas estandarizado, enfocándose en

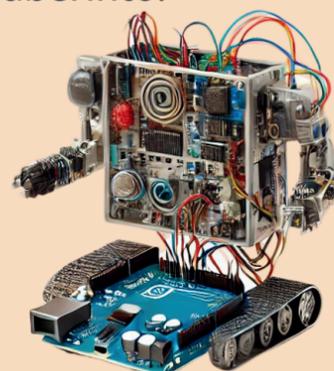
- Creatividad
- Claridad
- Simplicidad
- Funcionalidad



4

PUNTUACIÓN

- Se cronometra el tiempo desde el inicio hasta que se completa la misión.
- 10 Puntos por cada víctima encontrada y 10 puntos al identificada correctamente.
- Penalizaciones: Se aplican penalizaciones por colisiones o salirse del laberinto.



5

¡CUIDADO!

Penalización por salir del área designada del laberinto y por chocar con paredes u obstáculos.



6

CONSIDERACIONES TÉCNICAS

- El robot puede reiniciarse si se queda atascado, pero se aplicará una penalización.
- El robot debe ser completamente autónomo durante la prueba.
- Se permite el uso de estrategias de programación avanzadas para navegación y rescate.

